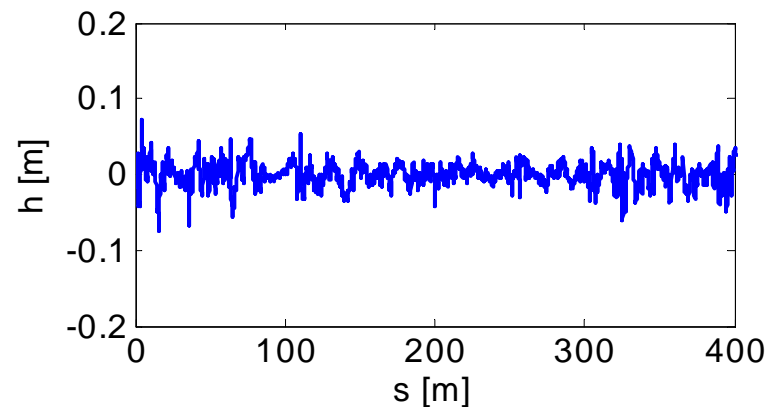


# Beispiel 4.11: Tiefpassfilter

Beispiel (Prof. Dr.-Ing. P. Pickel, U Halle, Landwirtschaftliche Fakultät)

Fahrweg eines landwirtschaftlichen Nutzfahrzeugs (vertikale Auslenkung)



Messdaten im Abstand  $\Delta_s = 0.05$  m

Geschwindigkeit  $v = 2.0$  m/s

$\Rightarrow \Delta_t = 0.025$  s  $\Rightarrow \bar{f}_{\text{input}} = 40$  Hz

